

Mobile Roboter & Autonome Systeme Mobile Robots & Autonomous Systems

Mobiles Forum
Die Bühne, die zum Stand kommt

Halle · hall
14/15

Mobile Forum
Autonomous and Mobile Stage,
moving from one highlight to the next



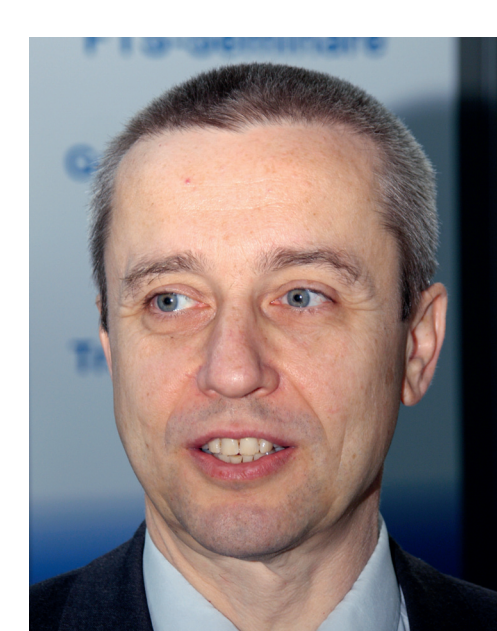
**HANNOVER
MESSE**
19. - 23. APRIL 2010

	Montag/Monday	Dienstag/Tuesday	Mittwoch/Wednesday	Donnerstag/Thursday	Freitag/Friday
10:00	Technische Highlights bei Fahrerlosen Transportsystemen Hans-Heinrich Götting, Götting KG (Halle 14/15, Stand K08/4)	Das Variocart VC Mark-Oliver Daum, dpm - Daum und Partner Maschinenbau GmbH (Halle 14/15, Stand K08/4)	Sichere autonome Systeme Matthias Brucke, OFFIS - Institut für Informatik (Halle 14/15, Stand L19)	Mit Leichtigkeit die Welt entdecken Dipl.-Inform. Tobias Matschke, microdrones GmbH (Halle 14/15, Stand L17)	Mit intelligenter Sensorik mehr bewegen Michael Dold, Sick AG (Halle 14/15, Stand K10)
10:30	Egemins FTS: Maßgeschneidert - effizient - wirtschaftlich Yaser Gamai, Egemim GmbH (Halle 14/15, Stand K20/01)	Omnidirektionale Roboter mit Funklokalisierung in der Intralogistik <i>Omnidirectional robots with radio based localisation system for logistic applications</i> Dipl.-Inform. (FH) Frank Künemund, FH Dortmund (Halle/hall 14/15, Stand L15) (D/GB)	Giving sight & positional awareness to robots Adam Gardner, Sentek Solutions Ltd (Halle/hall 14/15, Stand K15) (GB)	Sichere autonome Systeme Matthias Brucke, OFFIS - Institut für Informatik (Halle 14/15, Stand L19)	Omnidirektionale Roboter mit Funklokalisierung in der Intralogistik <i>Omnidirectional robots with radio based localisation system for logistic applications</i> Dipl.-Inform. Daniel Heß, Fachhochschule Dortmund (Halle/hall 14/15, Stand L15) (D/GB)
11:00	FTS im Blocklager mit 10.000 Paletten Dipl.-Ing. Waldemar Osterhoff, E&K AUTOMATION (Halle 14/15, Stand L13)	Mit intelligenter Sensorik mehr bewegen Michael Dold, Sick AG (Halle 14/15, Stand K10)	ANT - Autonomous Navigation Technology for industrial automation and service robotics Dr. Nicola Tomatis, BlueBotics SA (Halle/hall 14/15, Stand K07) (D/GB)	Giving sight & positional awareness to robots Adam Gardner, Sentek Solutions Ltd (Halle/hall 14/15, Stand K15) (GB)	Zukunft des FTF Dipl.-Wirtsch.-Ing. Bernd Magnus, Bleichert Förderanlagen GmbH (Halle 14/15, Stand K19)
11:30	Technologieprojekt bei Daimler AG „Fahrerloser Logistikzug“ Dipl.-Ing. (FH) Dieter Stenkamp, SEW-Eurodrive (Halle 14/15, Stand K13)	openTCS - Leitsystem für Fahrerlose Transportfahrzeuge Dipl. Ing. Thomas Albrecht, Fraunhofer-Institut für Materialfluss und Logistik, Fraunhofer IML (Halle 14/15, Stand K08/4)	Werden Sie Teil eines Brain-Computer Interface (BCI) <i>Be a part of a Brain-Computer Interface (BCI)</i> Dr. Ivan Volosyak, Universität Bremen, IAT (Halle/hall 14/15, Stand L12) (D/GB)	ANT - Autonomous Navigation Technology for industrial automation and service robotics Dr. Nicola Tomatis, BlueBotics SA (Halle/hall 14/15, Stand K07) (D/GB)	Fahrerlose Transportsysteme - Eine bewährte Technik Dipl.-Ing. MBA Manfred Hummenberger, DS AUTOMOTION GmbH (Halle 14/15, Stand K08/4)
12:00	Fahrerlose Transportsysteme - Eine bewährte Technik Dipl.-Ing. MBA Manfred Hummenberger, DS AUTOMOTION GmbH (Halle 14/15, Stand K08/4)	FTS im Blocklager mit 10.000 Paletten Dipl.-Ing. Waldemar Osterhoff, E&K AUTOMATION (Halle 14/15, Stand L13)	Kostensparendes Monitoring industrieller Prozesse mit mobilen Robotern <i>Cost-saving monitoring of industrial processes with mobile robots</i> Dr. Andreas Bley, MetraLabs GmbH (Halle/hall 14/15, Stand K17) (D/GB)	Omnidirektionale Roboter mit Funklokalisierung in der Intralogistik <i>Omnidirectional robots with radio based localisation system for logistic applications</i> Prof. Dr. Christof Röhrig, Fachhochschule Dortmund , (Halle/hall 14/15, Stand L15) (D/GB)	FTS im Blocklager mit 10.000 Paletten Dipl.-Ing. Waldemar Osterhoff, E&K AUTOMATION (Halle 14/15, Stand L13)
12:30	Zukunft des FTF Dipl.-Wirtsch.-Ing. Bernd Magnus, Bleichert Förderanlagen GmbH (Halle 14/15, Stand K19)	Sicherheit in der Mensch-Roboter-Interaktion <i>Safety in Human-Robot Interaction</i> Dr. Nobert Elkmann, Fraunhofer-Institut für Fabrikbetrieb und -automatisierung IFF (Halle/hall 14/15, Stand J10) (D/GB)	Omnidirektionale Roboter mit Funklokalisierung in der Intralogistik <i>Omnidirectional robots with radio based localisation system for logistic applications</i> Prof. Dr. Christof Röhrig, Fachhochschule Dortmund , (Halle/hall 14/15, Stand L15) (D/GB)	Flugrobotik im zivilen Bereich <i>Unmanned Aerial Vehicles (UAVs) for the inspection of commercial assets</i> President Karl Sachs, Robot & Vision, Inc. (Halle/hall 14/15, Stand L17) (D/GB)	Technologieprojekt bei Daimler AG „Fahrerloser Logistikzug“ Dipl.-Ing. (FH) Dieter Stenkamp, SEW-Eurodrive (Halle 14/15, Stand K13)
13:00	Mit Leichtigkeit die Welt entdecken Dipl.-Inform. Tobias Matschke, microdrones GmbH (Halle 14/15, Stand L17)	Intelligente Videoanalyse mit autonom fliegenden Robotern Nils Johanning, InnoTec Data GmbH & Co. KG (Halle 14/15, Stand L17)	GEKKO-Junior 600 G3 / CleanAnt-Junior Dipl. Masch.-Ing. FH Anton Niederberger, Serbot AG (Halle 14/15, Stand K11)	Kostensparendes Monitoring industrieller Prozesse mit mobilen Robotern <i>Cost-saving monitoring of industrial processes with mobile robots</i> Dr. Andreas Bley, MetraLabs GmbH (Halle/hall 14/15, Stand K17) (D/GB)	Egemins FTS: Maßgeschneidert - effizient - wirtschaftlich Yaser Gamai, Egemim GmbH (Halle 14/15, Stand K20/01)
13:30	Giving sight & positional awareness to robots Adam Gardner, Sentek Solutions Ltd (Halle/hall 14/15, Stand K15) (GB)	Sichere autonome Systeme Matthias Brucke, OFFIS - Institut für Informatik (Halle 14/15, Stand L19)	Mit Leichtigkeit die Welt entdecken Dipl.-Inform. Tobias Matschke, microdrones GmbH (Halle 14/15, Stand L17)	Intelligente Videoanalyse mit autonom fliegenden Robotern Nils Johanning, InnoTec Data GmbH & Co. KG (Halle 14/15, Stand L17)	Das Variocart VC Mark-Oliver Daum, dpm - Daum und Partner Maschinenbau GmbH (Halle 14/15, Stand K08/4)
14:00	Sichere autonome Systeme Matthias Brucke, OFFIS - Institut für Informatik (Halle 14/15, Stand L19)	GEKKO-Junior 600 G3 / CleanAnt-Junior Dipl. Masch.-Ing. FH Anton Niederberger, Serbot AG (Halle 14/15, Stand K11)	FTS im Blocklager mit 10.000 Paletten Dipl.-Ing. Waldemar Osterhoff, E&K AUTOMATION (Halle 14/15, Stand L13)	Visuelle Odometrie in der Navigation <i>Navigation with Visual Odometry</i> Erik Schultenborg, Fraunhofer-Institut für Fabrikbetrieb und -automatisierung IFF (Halle/hall 14/15, Stand J10) (D/GB)	Mit Leichtigkeit die Welt entdecken Dipl.-Inform. Tobias Matschke, microdrones GmbH (Halle 14/15, Stand L17)
14:30	ANT - Autonomous Navigation Technology for industrial automation and service robotics Dr. Nicola Tomatis, BlueBotics SA (Halle/hall 14/15, Stand K07) (D/GB)	Unabhängigkeit im Privat- und Berufsleben mit dem Assistenzroboter FRIEND <i>Independence in private and professional life with the rehabilitation robot FRIEND</i> Dr. Sorin M. Grigorescu, Universität Bremen, IAT (Halle/hall 14/15, Stand L12)	Mit intelligenter Sensorik mehr bewegen Michael Dold, Sick AG (Halle 14/15, Stand K10)	Unabhängigkeit im Privat- und Berufsleben mit dem Assistenzroboter FRIEND <i>Independence in private and professional life with the rehabilitation robot FRIEND</i> Dr. Sorin M. Grigorescu, Universität Bremen, IAT (Halle/hall 14/15, Stand L12)	ANT - Autonomous Navigation Technology for industrial automation and service robotics Dr. Nicola Tomatis, BlueBotics SA (Halle/hall 14/15, Stand K07) (D/GB)
15:00	Kostensparendes Monitoring industrieller Prozesse mit mobilen Robotern <i>Cost-saving monitoring of industrial processes with mobile robots</i> Dr. Andreas Bley, MetraLabs GmbH (Halle/hall 14/15, Stand K17) (D/GB)	Transponders (RFID) for Navigation - highly in demand Silke Schael, Götting KG (Halle/hall 14/15, Stand K08/4) (GB)	Technische Highlights bei Fahrerlosen Transportsystemen Hans-Heinrich Götting, Götting KG (Halle 14/15, Stand K08/4)	GEKKO-Junior 600 G3 / CleanAnt-Junior Dipl. Masch.-Ing. FH Anton Niederberger, Serbot AG (Halle 14/15, Stand K11)	Giving sight & positional awareness to robots Adam Gardner, Sentek Solutions Ltd (Halle/hall 14/15, Stand K15) (GB)
15:30	Flugrobotik im zivilen Bereich <i>Unmanned Aerial Vehicles (UAVs) for the inspection of commercial assets</i> President Karl Sachs, Robot & Vision, Inc. (Halle/hall 14/15, Stand L17) (D/GB)	Egemins FTS: Maßgeschneidert - effizient - wirtschaftlich Yaser Gamai, Egemim GmbH (Halle 14/15, Stand K20/01)	Zukunft des FTF Dipl.-Wirtsch.-Ing. Bernd Magnus, Bleichert Förderanlagen GmbH (Halle 14/15, Stand K19)	Egemins FTS: Maßgeschneidert - effizient - wirtschaftlich Yaser Gamai, Egemim GmbH (Halle 14/15, Stand K20/01)	GEKKO-Junior 600 G3 / CleanAnt-Junior Dipl. Masch.-Ing. FH Anton Niederberger, Serbot AG (Halle 14/15, Stand K11)
16:00	Ein taktiles Sensorsystem für die sichere Mensch-Maschine-Interaktion <i>A tactile sensor system for safe human-machine co-operation</i> Markus Fritzsche, Fraunhofer-Institut für Fabrikbetrieb und -automatisierung IFF (Halle/hall 14/15, Stand J10) (D/GB)	Technologieprojekt bei Daimler AG „Fahrerloser Logistikzug“ Dipl.-Ing. (FH) Dieter Stenkamp, SEW-Eurodrive (Halle 14/15, Stand K13)	Fahrerlose Transportsysteme - Eine bewährte Technik Dipl.-Ing. MBA Manfred Hummenberger, DS AUTOMOTION GmbH (Halle 14/15, Stand K08/4)	Mit intelligenter Sensorik mehr bewegen Michael Dold, Sick AG (Halle 14/15, Stand K10)	Kostensparendes Monitoring industrieller Prozesse mit mobilen Robotern <i>Cost-saving monitoring of industrial processes with mobile robots</i> Dr. Andreas Bley, MetraLabs GmbH (Halle/hall 14/15, Stand K17) (D/GB)
16:30	Werden Sie Teil eines Brain-Computer Interface (BCI) <i>Be a part of a Brain-Computer Interface (BCI)</i> Dr. Ivan Volosyak, Universität Bremen, IAT (Halle/hall 14/15, Stand L12) (D/GB)	Zukunft des FTF Dipl.-Wirtsch.-Ing. Bernd Magnus, Bleichert Förderanlagen GmbH (Halle 14/15, Stand K19)	openTCS - Leitsystem für Fahrerlose Transportfahrzeuge Dipl. Ing. Hubert Büchter, Fraunhofer-Institut für Materialfluss und Logistik, Fraunhofer IML , (Halle 14/15, Stand K08/4)	Technologieprojekt bei Daimler AG „Fahrerloser Logistikzug“ Dipl.-Ing. (FH) Dieter Stenkamp, SEW-Eurodrive (Halle 14/15, Stand K13)	Ein taktiles Sensorsystem für die sichere Mensch-Maschine-Interaktion <i>A tactile sensor system for safe human-machine co-operation</i> Markus Fritzsche, Fraunhofer-Institut für Fabrikbetrieb und -automatisierung IFF (Halle/hall 14/15, Stand J10) (D/GB)

Moderatoren:



Reinhard Karger
Leiter Unternehmenskommunikation,
Deutsches Forschungszentrum für Künstliche
Intelligenz, DFKI, Saarbrücken



Dr.-Ing. Günter Ullrich
Leiter des VDI-Fachausschusses
„Fahrerlose Transportsysteme“ und
des Forum-FTS, der europäischen
FTS-Community.



Wir danken der DS AUTOMOTION GmbH für
die Konzeption, technische Umrüstung und
Bereitstellung eines FTS als mobile Bühne.



Deutsche Messe
Hannover · Germany

www.hannovermesse.de
Mobile Guild: www.hm2go.de